

Vérification de génération de code pour le modèle polyédrique

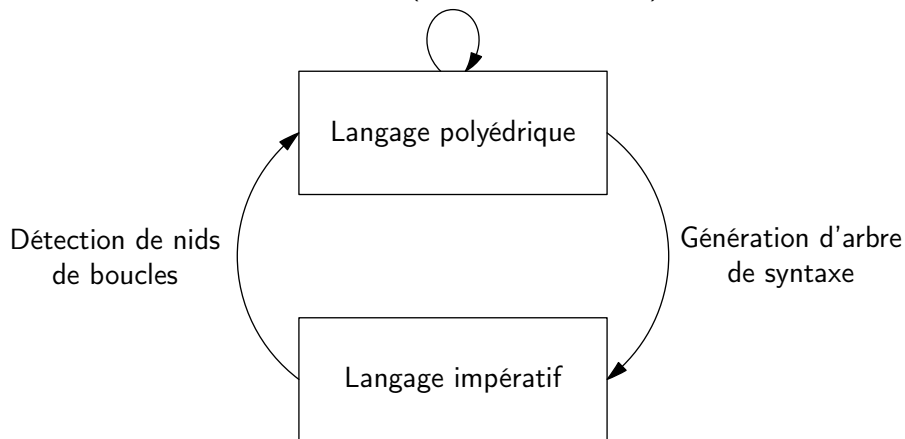
Nathanaël Courant

5 septembre 2018

- Modèle polyédrique : optimisation de nids de boucles
- Optimisations de compilateur : risque d'erreur
- Objectif : vérification en Coq
- Ici : vérification de la génération de code

Le modèle polyédrique
Génération de l'arbre de syntaxe
Formalisation en Coq

Optimisation (Réordonnancement)



Instruction polyédrique : $(I, \mathcal{D}, \theta, \mathcal{T})$

I	instruction
$\mathcal{D} = \{x \in \mathbb{Z}^n / Ax \leq a\}$	domaine
$\theta = x \mapsto Kx + k$	fonction d'ordonnancement
$\mathcal{T} = x \mapsto Tx + t$	fonction de transformation

Programme polyédrique : ensemble d'instructions polyédriques

```

for (int m = 0; m < n; m++) {
  for (int k = 1; k < m; k++) {
    binom[m][k] = binom[m-1][k-1] + binom[m-1][k];
  }
}

```



$$I(m, k) = \text{binom}[m][k] = \text{binom}[m-1][k-1] + \text{binom}[m-1][k]$$

$$\mathcal{D} = \{(n, m, k) / 1 \leq k < m < n\}$$

$$\theta(n, m, k) = (m, k)$$

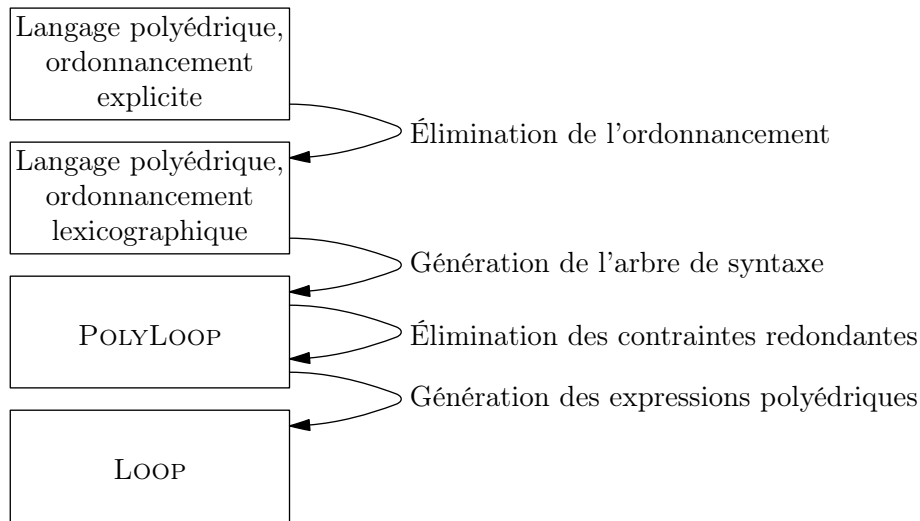
$$\mathcal{T}(n, m, k) = (m, k)$$

Sémantique dans un environnement \mathcal{E} :

- Pour chaque instruction $(I, \mathcal{D}, \theta, \mathcal{T})$, considérer les $x \in \mathcal{D}$ qui sont de la forme $\begin{pmatrix} \mathcal{E} \\ y \end{pmatrix}$
- Les trier par ordre lexicographique des $\theta(x)$
- Exécuter dans cet ordre les $I(\mathcal{T}(x))$

Le modèle polyédrique
Génération de l'arbre de syntaxe
Formalisation en Coq

Étapes de génération



- Impératif, arbre de syntaxe abstrait
- Très haut niveau : tests et boucles sur polyèdres
- But : générer la forme du programme sans rentrer dans les détails

$$e ::= (x_1, \dots, x_k) \mapsto \left\lfloor \left(\sum_{i=1}^k a_i x_i + c \right) / d \right\rfloor$$

$$\mathcal{P} ::= \left\{ (x_1, \dots, x_k) \in \mathbb{Z}^k \mid A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \end{pmatrix} \leq a \right\}$$

$$s ::= \text{skip} \mid s_1; s_2 \mid \text{I}(e_1, \dots, e_k) \mid \text{guard } \mathcal{P} \ s \mid \text{loop } \mathcal{P} \ s$$

$$\begin{array}{c}
 \text{SKIP} \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{skip}, \mathcal{M}) \Downarrow \mathcal{M}
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{c}
 \text{SEQ} \\
 \mathcal{E} \vdash (s_1, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2 \quad \mathcal{E} \vdash (s_2, \mathcal{M}_2) \Downarrow \mathcal{M}_3 \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (s_1; s_2, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_3
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{INSTR} \\
 (\text{I}(e_1(\mathcal{E}), \dots, e_k(\mathcal{E})), \mathcal{M}_1) \Downarrow_{\text{I}} \mathcal{M}_2 \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{I}(e_1, \dots, e_k), \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{GUARDTRUE} \\
 \mathcal{E} \in \mathcal{P} \quad \mathcal{E} \vdash (s, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2 \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{guard } \mathcal{P} \ s, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{c}
 \text{GUARDFALSE} \\
 \mathcal{E} \notin \mathcal{P} \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{guard } \mathcal{P} \ s, \mathcal{M}) \Downarrow \mathcal{M}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{LOOP} \\
 \forall x, \mathcal{E} :: x \in \mathcal{P} \Leftrightarrow a \leq x < b \quad \forall x \in \llbracket a, b \llbracket, (\mathcal{E} :: x \vdash (s, \mathcal{M}_x) \Downarrow \mathcal{M}_{x+1}) \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{loop } \mathcal{P} \ s, \mathcal{M}_a) \Downarrow \mathcal{M}_b
 \end{array}$$

- Projeter sur les d premières dimensions
- Créer un nœud loop correspondant au polyèdre obtenu
- Recommencer avec une dimension de plus

$$I(m, k) = \dots$$

$$\mathcal{D} = \{(n, m, k) / 1 \leq k < m < n\}$$

$$\mathcal{T}(n, m, k) = (m, k)$$

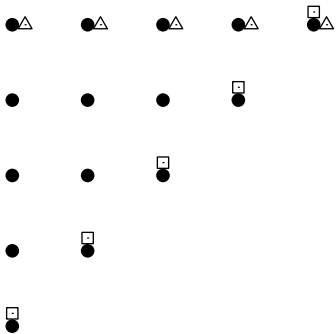


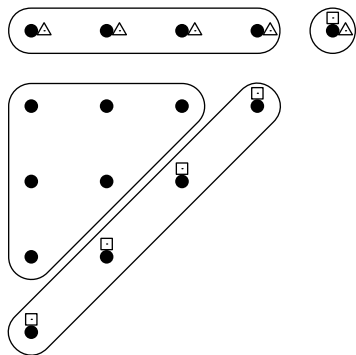
$$\text{loop } \{(n, m) / 2 \leq m < n\}$$

$$\text{loop } \{(n, m, k) / 1 \leq k < m < n\}$$

$$I(m, k)$$

- Projeter sur les d premières dimensions
- *Séparer les projections en une liste de polyèdres disjoints*
- *Ordonner les projections en respectant les dépendances*
- Créer un nœud loop pour chaque polyèdre obtenu
- Recommencer avec une dimension de plus





- Simplification d'une commande dans un polyèdre de contexte
- Récursion pour simplifier les boucles internes
- Élimine la plupart des contraintes ne faisant pas intervenir la variable de boucle

$$\begin{array}{l} \text{loop } \{(n, m)/2 \leq m < n\} \\ \quad \text{loop } \{(n, m, k)/1 \leq k < m < n\} \\ \quad \quad I(m, k) \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} \text{loop } \{(n, m)/2 \leq m < n\} \\ \quad \text{loop } \{(n, m, k)/1 \leq k < m\} \\ \quad \quad I(m, k) \end{array}$$

- Impératif, forme identique au langage intermédiaire
- Plus bas niveau
- Rend explicite les conditions de boucle

$$\begin{aligned} e &::= c \mid x \mid e_1 + e_2 \mid c \cdot e \mid \lfloor e/c \rfloor \mid e \bmod c \mid \min(e_1, e_2) \mid \max(e_1, e_2) \\ t &::= e_1 = e_2 \mid e_1 \leq e_2 \mid t_1 \ \&\& \ t_2 \mid t_1 \ \|\ \ t_2 \mid !t \mid \text{true} \mid \text{false} \\ s &::= \mid \text{skip} \mid s_1; s_2 \mid \mathbf{I}(e_1, \dots, e_k) \mid \text{if } (t) \ s \\ &\quad \mid \text{for } (i = e_1; i < e_2; i++) \ s \end{aligned}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{SKIP} \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{skip}, \mathcal{M}) \Downarrow \mathcal{M}
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{c}
 \text{SEQ} \\
 \mathcal{E} \vdash (s_1, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2 \quad \mathcal{E} \vdash (s_2, \mathcal{M}_2) \Downarrow \mathcal{M}_3 \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (s_1; s_2, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_3
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{INSTR} \\
 (\text{I}(\text{eval}(\mathcal{E}, e_1), \dots, \text{eval}(\mathcal{E}, e_k)), \mathcal{M}_1) \Downarrow_{\text{I}} \mathcal{M}_2 \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{I}(e_1, \dots, e_k), \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{IFTRUE} \\
 \text{eval}(\mathcal{E}, t) = \text{true} \quad \mathcal{E} \vdash (s, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2 \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{if } (t) \text{ } s, \mathcal{M}_1) \Downarrow \mathcal{M}_2
 \end{array}
 \qquad
 \begin{array}{c}
 \text{IFFALSE} \\
 \text{eval}(\mathcal{E}, t) = \text{false} \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{if } (t) \text{ } s, \mathcal{M}) \Downarrow \mathcal{M}
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \text{FOR} \\
 \forall x \in \llbracket \text{eval}(\mathcal{E}, e_1), \text{eval}(\mathcal{E}, e_2) \rrbracket, (\mathcal{E}, i : x \vdash (s, \mathcal{M}_x) \Downarrow \mathcal{M}_{x+1}) \\
 \hline
 \mathcal{E} \vdash (\text{for } (i = e_1; i < e_2; i++) \text{ } s, \mathcal{M}_{\text{eval}(\mathcal{E}, e_1)}) \Downarrow \mathcal{M}_{\text{eval}(\mathcal{E}, e_2)}
 \end{array}$$

Génération des contraintes de boucle

- Passage du langage intermédiaire au langage cible
- Contraintes indépendantes de la variable de boucle : nœud `if`
- Contraintes sur la variable de boucle : calcul des bornes inférieure/supérieure avec `min` et `max`, nœud `for`
- Peut échouer si pas de borne inférieure ou supérieure

```
loop {(n,m)/2 ≤ m < n}
  loop {(n,m,k)/1 ≤ k < m < n}
    I(m, k)
  ⇒
  for (m = 2; m < n; m++)
    if (m < n)
      for (k = 1; k < m; k++)
        I(m, k)
```

Le modèle polyédrique
Génération de l'arbre de syntaxe
Formalisation en Coq

- Formalisation des sémantiques et des transformations
- Preuves de correction
- Utilisation de la VPL pour tester si un polyèdre est vide et canonisation de polyèdre
- Autres opérations polyédriques : code naïf + canonisation
- \approx 8000 lignes de Coq
- Code Coq : <https://github.com/Ekdohibs/PolyGen>

Théorème principal

- Théorèmes pour chaque transformation
- Composition : si la génération réussit, la sémantique est respectée

Theorem `complete_generate_many_preserve_sem` :

```
forall es n pis env mem1 mem2,  
  (es ≤ n)%nat →  
  WHEN st ← complete_generate_many es n pis THEN  
  loop_semantics st env mem1 mem2 →  
  length env = es →  
  pis_have_dimension pis n →  
  (forall pi, In pi pis → (poly_nrl pi.(pi_schedule) ≤ n)%nat) →  
  env_poly_semantics (rev env) n pis mem1 mem2.
```

- Génération de code vérifiée pour le modèle polyédrique
- Fonctionne dans le cas de plusieurs polyèdres

Travaux futurs :

- Simplification du code produit
- Formalisation des autres étapes (en particulier le réordonnement)
- Utilisation de CompCert pour produire du code machine vérifié

- Boucles imbriquées : ordre lexicographique
- Idée : préfixer les $\theta(x)$ dans le domaine pour avoir un ordre lexicographique

$$\mathcal{D} = \{y/A \cdot y \leq a\} \quad \mathcal{D}' = \left\{ \begin{pmatrix} u \\ y \end{pmatrix} / A \cdot y \leq a \wedge u = K \cdot y + k \right\}$$

$$\theta(y) = K \cdot y + k$$

$$\mathcal{T}(y) = T \cdot y + t \quad \mathcal{T}' \begin{pmatrix} u \\ y \end{pmatrix} = T \cdot y + t$$

- Environnements à préfixer au début : légèrement plus complexe

$$I(m, k) = \dots$$

$$\mathcal{D} = \{(n, m, k) / 1 \leq k < m < n\}$$

$$\theta(n, m, k) = (m, k)$$

$$\mathcal{T}(n, m, k) = (m, k)$$



$$I(m, k) = \dots$$

$$\mathcal{D} = \{(n, u, v, m, k) / 1 \leq k < m < n \wedge u = m \wedge v = k\}$$

$$\mathcal{T}(n, u, v, m, k) = (m, k)$$